

ドック - 一般			
		対応ファイルシステム	exFAT
製品名 総重量		写真フォーマット	DJI Matrice 4D: 広角カメラ: JPEG/DNG (RAW) 中望遠カメラ: JPEG 望遠カメラ: JPEG
	55 kg 機体を除く) 実際の製品重量は、製造バッチの素材の違いや外的要因により、異なる場合があります。		中望遠カメラ:JPEG 望遠カメラ:JPEG
サイズ	ドックカバーを開いた状態: 1760×745×485 mm 展さ×幅×高さ) ドックカバーを閉じた状態: 640×745×770 mm 展さ×幅×高さ) すべてのデータには、RTKモジュールの幅160mm、風速計の高さ145mm、および取り付けベースブラケッ		DJI Matrice 41D : JPEG
	すべてのデータには、RTKモジュールの幅(160mm)、風速計の高さ(145mm)、および取り付けベースブラケット(58mm)が含まれます。	動画フォーマット デジタルズーム	DJI Matrice 4D & DJI Matrice 4TD : MP4 (MPEG-4 AVC/H.264)
入力電力	最大 800 W		望遠カメラ: 16 (112 倍ハイブリッドズーム)
動作環境温度	-30℃~ 50℃	機体 - NIR 補助ライト	DII Matrice (TD)
保護等級 最大風圧抵抗 (着陸時)	12 m/s	赤外線照明	DJI Matrice 4TD : FOV : 5.7°± 0.3°
RTK ベースステーションの	水平: 1 cm + 1 ppm (RMS)	機体 - レーザーモジュール	
測位精度	水平:1 cm + 1 ppm(RMS) 垂直:2 cm + 1 ppm(RMS)	レーザー距離測定	通常の入射角範囲:1800 m (1 Hz) @20% 反射率ターゲット* 斜入射範囲:斜距離 1:5):600 m (1 Hz)
ドック - 充電性能			斜入射範囲 斜距離 1:5):600 m (1 Hz) ブラインドゾーン:1 m
出力電圧	35 V DC	機体 - 赤外線サーマルカメラ (D	
充電時間	27分 この値は、25℃の環境下で、電源を切った状態の機体をパッテリー残量 15% から 95% まで充電した時の測	熱画像撮像装置	
	定値です。		非冷却 VOx マイクロボロメータ 赤外線カメラレンスを高エネルギー源 大服、溶岩、レーザービームなど) に向けないでください。カメラ サー般けが生じ、回復不能な損傷につながることがあります。
ドック - バックアップ バッテリー バッテリー容量	12 Ah	解像度	640 × 512
出力電圧	12 V	画素ピッチ	12 µm
バッテリータイプ	鉛蓄電池	フレームレート レンズ	30 Hz DFOV   対角視野  : 45°
バッテリー駆動時間	> 4 時間 25℃の環境下で、完全を震されたバックアップ・バッテリーを使用して測念・停電している状態では、ドックは	222	焦点距離(35mm 判換算): 53 mm
	25℃の環境下で、完全充電されたパックアップ バッテリーを使用して測定。停電している状態では、ドックは、 機体の充電、空調の操作、ドックのカバーの加熱、風速計の加熱機能には対応しません。電源を速やかに復旧し てください。	温度測定範囲	-20℃~150℃ (高利得モード) 0℃~500℃ (低利得モード)
	C(Lev)	写真フォーマット	IPFG (8 ピット)
<u>ドック - ネットワーク アクセス</u> イーサネット アクセス	10/100/1000Mbps アダプティブ イーサネット ボート		JPEG (8 ビット) R-JPEG (16 ビット)
	10/100/1000Mbps////////////////////////////////////	動画解像度	1280 × 1024@30fps(UHR 赤外線画像モード有効、夜間撮影モード無効) その他の条件: 640 × 512@30fps
<u>ドック - センサー</u> 風速センサー	対応	動画フォーマット	MP4
風迷センサー 雨量センサー	対応	デジタルズーム	28 倍
外気温センサー	対応	赤外線波長	8 ~ 14 μm
浸水検知センサー	対応	機体 - ジンバル	
キャビン内温度センサー キャビン内湿度センサー	対応	スタビライズ機構	3 軸メカニカルジンバル (チルト、ロール、パン)
		機械的可動範囲	DJI Matrice 4D:ナルト:-140°~+50° ロール:-52°~+52°
ドック - セキュリティカメラ (外部)			パン:-65°~ +65°
解像度 視野角 (FOV)	1920 × 1080 151°		チルト: -140°~+113°
補助ライト	補助白色ライト		ファッカー ファー ファッカー ファッカー ファッカー ファー ファー ファー ファー ファー ファー ファー ファ
ドック - セキュリティカメラ (内部)		機体 - センサー	101 03 103
解像度	1920 × 1080	検知タイプ	全方向デュアルビジョンシステム、機体底部にある 3D 赤外線センサーを補助的に使
視野角 (FOV)	151°	前方	測定範囲: 0.5 m ~ 20 m
補助ライト	補助白色ライト		検知範囲: 0.5 m ~ 200 m 有効検知速度:飛行速度 < 15 m/s
ドック - 対応ソフトウェア			測定範囲: 0.5 m ~ 20 m 検知範囲: 0.5 m ~ 200 m 有効検知速度: 飛行速度 ≤ 15 m/s FOV: 水平 95°、垂直 90°
アブリ クラウド ブラットフォーム	DJI Enterprise アブリ(Android スマートフォンを使用して導入およびセットアップ)	後方	測定額囲:0.5 m ~ 20 m 有劝検知速度:飛行速度 ≤ 12 m/s FOV:水平 95、量直 90°
ラフラド フラッドフォーム 	FlightHub 2 FlightHub 2 オンブレミスバージョン		FOV:水平 95°、垂直 90°
		側方	測定範囲: 0.5 m ~ 16 m
重量	1850 g この値には、バッテリー、プロペラ、microSDカードの重量が含まれますが、サードパーティ製ベイロードの重 重は含まれていません。実際の製品重量は、製造パッチの素材の違いや外的要因により、異なる場合があります。		有効検知速度:飛行速度 ≤ 10 m/s FOV: 水平 90°、垂直 90°
	との個には、パッテリー、ノロベラ、MICFOSD カートの重重か言まれますが、リードパーティ製ペイロードの重量は含まれていません。実際の製品重量は、製造パッチの素材の違いや外的要因により、異なる場合があります。	上方	測定範囲: 0.5 m ~ 20 m 有効検知速度: 飛行速度 ≤ 6 m/s
最大離陸重量	2090 g		有効検知速度:飛行速度 ≤ 6 H//S FOV:前方 &後方 95°、左方 &右方 90°
サイズ 最大上昇速度	377.7 × 416.2 × 212.5 mm (長さ×幅×高さ、プロペラなし) 6 m/s レーマルモード)	下方	測定範囲: 0.5 m ~ 16 m
取入工升还反	10 m/s (スポーツモード)		有効検知速度: 飛行速度 ≤ 6 m/s FOV: 前方 &後方 90°、左方 &右方 95°
最大下降速度	6 m/s	動作環境	前方、後方、上方、下方:地表が認識できる模様で、充分な照度条件下(> 0.1 lux) 左方&右方:拡散反射率 > 20% の拡散反射面(例:壁、木、人物)で、適切な明るる る状態(6 ルクス超)
最大水平速度(海抜、無風)			左万&石万:拡散反射率>20%の拡散反射面 例:壁、木、人物)で、適切な明るる る状態 (6 ルクス超)
790AT MICE	ノーマルモード、障害物検知有効時: 15 m/s 前方飛行  12 m/s 後方飛行  10 m/s 側方飛行  スポーツモード: 21 m/s 前方飛行  19 m/s 後方飛行  15 m/s 側方飛行  DJI Dock を使用する場合、ノーマルモードのみサポートされます。		
	運用時: 12 m/s	機体 - 吹像伝送 映像伝送システム	DJI O4+ Enterprise
	離着陸時: 12 m/s	ライブビュー品質	720p/30fps、1080p/30fps(DJI RC Plus 2 Enterprise 使用) 540p/30fps、720p/30fps、1080p/30fpsiDJI Dock 3 およびDJI FlightHub 2 使
運用限界高度	6500 m	早十二十四朝 原本生 五十二	540p/30fps、720p/30fps、1080p/30fps(DJI Dock 3 および DJI FlightHub 2 使
最大飛行時間	54分 *制御されたテスト環境下で測定。テスト条件の詳細は以下の通りです:無風のラボ環境下で海抜高度 20 m	最大伝送距離 障害物、電波干 渉のない場合)	FCC : 25 km CE : 12 km SRRC : 12 km
	・制御されたテスト環境でで測定。テスト条件の採曲は以下の通りです。集風のラオ環境でで海接政策 20 m を、写真モーキオン 飛行中、写真態影像作はなり、演者物能型アラション オアに設定した技能で、前方方 向に定達 12 m/sで、パッデリー発量が100%から 0% になるまで飛行。この傭は、環境、実際の使用方法。 ファームウェア、バージョンにより、異なります。		SRRC:12 km MIC (日本):12 km
	ファームフェア バージョンにより、異なります。		MIC 「日本」: 12 km 脚書物や干渉のない遅外で測定。上記のデータは、各基準下での複路のない片道飛行で最も遠い通信範 しています。飛行中は、DJI FlightHub 2 または DJI Pilot アブリの RTH リマインダーに注意してくださ
最大ホバリング時期	47 分		
最大ホバリング時間	47分 以下の条件下で測定: DJI Matrice 4D シリースドローンを使用し、海抜 20 m の無風環境下で、パッテリー残量 が100% から 0% に たるまで到に、7の使け、現像 実際の体界を対し、20 m の無風環境下で、パッテリー残量	M/4 711 37	しています。飛行中は、DJI FlightHub 2 または DJI Pilot アブリの RTH リマインダーに注意してくだる
	47 分 以下の条件下で測定: DJI Matrice 4D シリーズドローンを使用し、海抜 20 m の無風環境下で、パッテリー残量 が100%から0%になるまで飛行。この値は、環境、実際の使用方法、ファームウェア バージョンにより、異なります。	機体 - ストレージ 対応メモリーカード	
	47 分 以下の条件下で測定: DJI Matrice 4D シリーズドローンを使用し、海抜 20 m の無風環境下で、パッテリー残量 が100%から0%になるまで飛行。この値は、環境、実際の使用方法、ファームウェア バージョンにより、異なります。	機体 - ストレージ 対応メモリーカード	しています。飛行中は、DJI FlightHub 2 または DJI Pilot アブリの RTH リマインターに注意してくださ 機体: U3/Class10/V30 以上のカードに対応。
最大動作半径	47分 以下の条件下で海定: DJI Matrice 4D シリーズドローンを使用し、海珠 20 m の無風環境下で、パッテリー残量 が100%からり%になるまで用行。この値は、環境、実際の使用方法、ファームウェア パープコンにより、異なります。 10 km 以下の条件下で海定: 環境温度約 25℃、安全パッテリー残量 15%、無温環境、往復飛行速度 約15 m/x。ホ パリンプ操作 13%、ごの合は、環境、実際の使用方法、ファームウェア パージョンにより、異なります。	対応メモリーカード 	機体:
最大動作半径	47分 以下の条件下で海定: DJI Matrice 4D シリーズドローンを使用し、海珠 20 m の無風環境下で、パッテリー残量 が100%からり%になるまで用行。この値は、環境、実際の使用方法、ファームウェア パープコンにより、異なります。 10 km 以下の条件下で海定: 環境温度約 25℃、安全パッテリー残量 15%、無温環境、往復飛行速度 約15 m/x。ホ パリンプ操作 13%、ごの合は、環境、実際の使用方法、ファームウェア パージョンにより、異なります。	対応メモリーカード 	機体: U3/Class10/V30 以上のカードに対応。 6768 mAh
最大動作半径	47分 以下の条件下で設定: DJI Matrice 4D シリーズドローンを使用し、海珠 20 m の無風環境下で、パッデリー残量が100%から0%になるまで時代。この値は、環境、実際の使用方法、ファームウェア パージョンにより、異なります。 10 km 以下の条件下で設定: 環境温度的 25℃、安全パッデリー残量 15%、無風環境、住境保行速度 約15 m/s. ホ・パック環体 15%、ごのはは、環境、実際の使用方法、ファームウェア パージョンにより、異なります。 重直:  も 0.1 m ビジョンボジショニング使用時) た 0.1 m ビジョンボジショニング使用時) た 0.5 m (GNSS ボジショニング使用時) た 0.1 m (Eバボ・ボジショニング使用時)	対応メモリーカード 	機体: U3/Class10/V30 以上のカードに対応。 6768 mAh 22.14 V
最大動作半径	47分 以下の条件下で測定: DJI Marrice 40 シリーズトローンを使用し、海接 20 m の無風場球下で、パッテリー発展が100%からのM: CG名まで設計、この値は、環境、実際の使用方法、ファームウェア バージョンにより、責なります。 10 km 以下の条件で、環境温度的 25℃、安全・パテリー発置 15%、無風環境、住使飛行速度 約15 m/s、ホパリング操作 18分、この値は、環境、実際の使用方法、ファームウェア バージョンにより、異なります。 重直 1	対応メモリーカード 機体 - バッテリー 容量 電圧 最大充電電圧	機体: U3/Class10/V30 以上のカートに対応。 6768 mAh 22.14 V 25.5 V
最大動作半径	47分 以下の条件下で測定: DJI Marrice 40 シリーズトローンを使用し、海接 20 m の無風場球下で、パッテリー発展が100%からのM: CG名まで設計、この値は、環境、実際の使用方法、ファームウェア バージョンにより、責なります。 10 km 以下の条件で、環境温度的 25℃、安全・パテリー発置 15%、無風環境、住使飛行速度 約15 m/s、ホパリング操作 18分、この値は、環境、実際の使用方法、ファームウェア バージョンにより、異なります。 重直 1	対応メモリーカード 機体 - バッテリー 容量 電圧 最大充電電圧 セルタイプ	機体: U3/Class10/V30以上のカードに対応。 6768 mAh 22.14 V 25.5 V Li-ion 6S
最大動作半径 ホパング精度範囲 無風または微風)	47分 以下の条件下で測定:DJI Marrice 40 シリーズドローンを使用し、海珠 20 m の無原環境下で、パッテリー残量 が100%からら体になるまで設計、この会は、環境、実際の使用方法、ファームウェア パージョンにより、質なります。 10 km 以下の条件下で測定:環境温度的 25℃、安全パッテリー残量 15%、無度環境、住壌飛行速度 約15 m/s・ホ パリンプ操件 18分、この会は、環境、実際の使用方法、ファームウェア パージョンにより、質なります。 重値: 並の: も 0.1 m (ビジョンボジショニング使用時) も 0.5 m (GNSS ボジショニング使用時) も 0.3 m (ビジョンボジショニング使用時) も 0.3 m (ビジョンボジショニング使用時) も 0.5 m (GNSS ボジショニング使用時) も 0.5 m (GNSS ボジショニング使用時) も 0.5 m (GNSS ボジショニング使用時)	対応メモリーカード 機体 - バッテリー 容量 電圧 最上大管電圧 セルタイプ 材料 電力量	機体: U3/Class10/V30 以上のカートに対応。 6768 mAh 22.14 V 25.5 V
最大動作半径 ホパリング精度範囲 無風または微風 動作環境温度 保護等級	47分 以下の条件下で測定: DJI Marrice 40 シリーズトローンを使用し、海接 20 m の無風場す下で、パッテリー発展 が100km になるまで向抗、この値は、環境、実際の使用方法、ファームウェア・パージンとより、費でがます。 10 km 以下の条件で、環境温度的 25 で、安全・パテリー発展 15%、無風環境、住使飛行速度 約15 m/s. ホパリング操作 18分、この値は、環境、実際の使用方法、ファームウェア・パージンとより、異なります。 亜直 1	対応メモリーカード 機体 - パッテリー 容量 電圧 電圧 セルタイプ 材料 電力量 サイクル回数	機体: U3/Class10/V30以上のカードに対応。 6768 mAh 22.14 V 25.5 V Li-ion 6S LiNiMnCoO2 149.9 Wh
最大動作半径 ホパリング精度範囲 無風または微風 動作環境温度 保護等級	47分 以下の条件下で表定: DJ Matrice 4D シリーズドローンを使用し、海珠 20 m の無風環境下で、パッデリー残量 が100%から5%になるまで飛行この時は、環境、実際の使用方法、ファームウェア パージョンにより、異なります。 10 km 以下の条件下で再定: 環境温度約 25℃、安全パッデリー残量 15%、無風環境、住復飛行速度 約15 m/s、ホ が10分操作 18分、の合は、環境、実際の使用方法、ファームウェア パージョンにより、異なります。 垂直: ± 0.1 m   ビジョンボジショニング使用時 ± 0.5 m   GNSS ボジショニング使用時 ± 0.5 m   GNSS ボジショニング使用時 ± 0.5 m   ビジョンボジショニング使用時 ± 0.5 m   ビジョンボジショニング使用時 ± 0.5 m   ビジョンボジショニング使用時 ± 0.6 m   ビジョンボジショニング使用時 ± 0.7 m   ビジョンボジショニング使用時 ± 0.8 m   ビジョンボジショニング使用時 ± 0.8 m   ビジョンボジショニング使用時 ± 0.8 m   ビジョンボジショニング使用時 ± 0.5 m   GNSS ボジショニング使用時 ± 0.5 m   GNSS ボジショニング使用時 ± 0.5 m   GNSS ボジショニング使用時 ± 0.5 m   GNSS ボジショニング使用時	対応メモリーカード 機体 - バッテリー 容量 電圧 最上大管電圧 セルタイプ 材料 電力量	機体: U3/Class10/V30 以上のカートに対応。 6768 mAh 22.14 V 25.5 V Li-ion 6S LiNiMnCoO2 149.9 Wh
最大動作半径 ホパリング精度範囲 無風または微風) 動作環境温度 保護等級 プロペラ型式	47分 以下の条件下で測定: DJI Marrice 40 シリーズトローンを使用し、海接 20 m の無風場す下で、パッテリー発展 が100km になるまで向抗、この値は、環境、実際の使用方法、ファームウェア・パージンとより、費でがます。 10 km 以下の条件で、環境温度的 25 で、安全・パテリー発展 15%、無風環境、住使飛行速度 約15 m/s. ホパリング操作 18分、この値は、環境、実際の使用方法、ファームウェア・パージンとより、異なります。 亜直 1	対応メモリーカード 機体・バッテリー 容量 電圧 最大売電電圧 セルタイプ 材料 電力量 サイクル回数 売電温度 機体・電源アダプター	機体: U3/Class10/V30 以上のカードに対応。  6768 mAh 22,14 V 25,5 V Li-ion 65 LiNiMnCoO2 149.9 Wh 400 5° C ~ 45° C
最大動作半径 ホバリング精度範囲 無風または微風) 動作環境温度 保護等級 フロッラ型式 機体・カメラ	47分 以下の条件下で測定: DJI Matrice 40 シリーズドローンを使用し、海珠 20 m の無風環境下で、パッテリー発展が100kmらの体になるまで設計、この会は、環境、実際の使用方法、ファームウェア・パージンとより、實で引きす。 10 km 以下の条件下で測定: 環境温度的 25℃、安全・パテリー発量 15%。無風環境、住使飛行速度 約15 m/s. ホ・パリン分操件 18分。この会は、環境、実際の使用方法、ファームウェア・パージンとより、質がります。 重直:	対応メモリーカード 機体 - バッテリー 容量 電圧 電圧 セルタイプ 材料 電力量 サイクル回数 充電温度 機体 - 電源アダプター 入力	機体: U3/Class10/V30 以上のカードに対応。 6768 mAh 22.14 V 25.5 V Li-ion 6S LiNiMnCoO2 149.9 Wh 400 5° C ~ 45° C
最大動作半径 ホバリング精度範囲 無風または微風) 動作環境温度 保護等級 フロッラ型式 機体・カメラ	47分 以下の条件下で測定: DJI Matrice 40 シリーズドローンを使用し、海珠 20 m の無風環境下で、パッテリー発展が100kmらの体になるまで設計、この会は、環境、実際の使用方法、ファームウェア・パージンとより、實で引きす。 10 km 以下の条件下で測定: 環境温度的 25℃、安全・パテリー発量 15%。無風環境、住使飛行速度 約15 m/s. ホ・パリン分操件 18分。この会は、環境、実際の使用方法、ファームウェア・パージンとより、質がります。 重直:	対応メモリーカード 機体・バッデリー 容量 電圧 最大充電電圧 セルタイプ 材料 電力量 サイクル回数 充電温度 機体・電源アダプター 入力	機体: U3/Class10/V30以上のカードに対応。  6768 mAh 22.14 V 25.5 V Li-ion 65 LiNiMnCoO2 149.9 Wh 400 5° C ~ 45° C
最大ホバリング時間 最大動作半径 ホバリング精度範囲 無風または微風) 動作環境温度 保護等級 プロペラ型式 機体・カメラ イメージセンサー	47分	対応メモリーカード 機体 - バッテリー 容量 電圧 電圧 セルタイプ 材料 電力量 サイクル回数 充電温度 機体 - 電源アダプター 入力	機体: U3/Class10/V30 以上のカードに対応。 6768 mAh 22.14 V 25.5 V Li-ion 6S LiNiMnCoO2 149.9 Wh 400 5° C ~ 45° C
最大動作半径 ホバリング精度範囲 無風または微風) 動作環境温度 保護等級 ブロペラ型式 機体 - カメラ	47分 以下の条件下で測定: DJI Matrice 40 シリーズドローンを使用し、海珠 20 m の無風環境下で、パッテリー発展が100kmらの体になるまで設計、この会は、環境、実際の使用方法、ファームウェア・パージンとより、實で引きす。 10 km 以下の条件下で測定: 環境温度的 25℃、安全・パテリー発量 15%。無風環境、住使飛行速度 約15 m/s. ホ・パリン分操件 18分。この会は、環境、実際の使用方法、ファームウェア・パージンとより、質がります。 重直:	対応メモリーカード 機体・バッデリー 容量 電圧 最大充電電圧 セルタイプ 材料 電力量 サイクル回数 充電温度 機体・電源アダプター 入力	機体: U3/Class10/V30以上のカードに対応。  6768 mAh 22.14 V 25.5 V Li-ion 65 LiNiMnCoO2 149.9 Wh 400 5° C ~ 45° C

## DJI Enterprise について

DJI Enterprise は、新世代ビジネスのために世界トップクラスのドローンソリューションを開発するグローバルチームです。

ドローンソリューションにより、作業者を支援し、業務拡大と作業のデジタル化を推進。農業/インフラ/公共安全部門など、さまざまなビジネスをサポートすることができます。



THE FUTURE OF POSSIBLE









© 2025 DJI JAPAN、ドローンを飛ばすためには飛行ルールがあります。飛行する前に、現地の法律や規制、国土交通省が定める飛行 ルールを確認し、遵守してください。詳細については、国土交通省の自人航空報総合窓口サイトhttps://www.mlit.go.jp/koku/ info//をご確認ください。製品の構成や仕様は予告なく変更される場合がありますので、あらかじめご了承ください。



## すべての環境をマスター



耐暑性 耐寒性 50°C -30°C 最高動作温度 最低動作温度



12 m/s IP56 IP55 最大耐風速度 DJI Dock 3 DJI Matrice 4D/4TD



低ノイズ・抗着氷プロペラ 運用中の騒音を効果的に低減。 凍雨の中でも安定飛行を維持。

# 幅広い設置場所、超長距離伝送

## 移動車載設置



移動中の操作では、屋内のスタッフが DJI FlightHub 2を使用して、Dock の位置をリ モートでキャリブレーションし、クラウド上でタ スクを割り当てることができ、これにより人員 とスケジュールの効率が向上します。



2つの Dock を 1台の車両に同時に設置す ることができ、大幅な効率向上を実現します。 DII Dock 3 は、ドローン間の衝突を回避し、 運用の安全性を確保するために特別な引き継 ぎパターンを採用しており、2 つの Dock が秩 序正しくタスクを交代することを可能にします。



2機のドローンの自動ホバリング回転により、 リアルタイムの空中映像を継続的に送信でき ます。緊急時には、スポットライトを搭載して 常時照明を提供することが可能です。[1]

## 高性能ドローン



DJI Matrice 4D と 4TD は、DJI Dock 3 用 に特別設計されており、飛行時間が延長し、DII RC Plus 2 Enterprise とペアリングして単独 で使用することが可能です。両方のドローンには、 広角カメラ、中望遠カメラ、望遠カメラ、レーザー 距離計が搭載されています。Matrice 4D は、 プロフェッショナル向けの高精度マッピングや詳 細な表面検査に非常に効果的です。 Matrice 4TD は、赤外線サーマルカメラと新しい NIR 補 助ライトを搭載し、インフラ検査、緊急対応、公 共安全など、幅広い用途に適しています。





## 広角カメラ 1/1.3 型 CMOS

広角カメラ

4/3 型 CMOS

有効画素数 20MP f/2.8-f/11

中望遠カメラ

1/1.3型 CMOS

有効画素数 48MP

焦点距離 24mm(35mm 判換算)

焦点距離 70mm(35mm 判換算)

1/1.5 型 CMOS 有効画素数 48MP 焦点距離 24mm(35mm 判換算)

## 中望遠カメラ

1/1.3型 CMOS 有効画素数 48MP

焦点距離 70mm (35mm 判換算)

# 望遠カメラ

1/1.5 型 CMOS 有効画素数 48MP

換算焦点距離 168mm(35mm 判換算)

### レーザー測距

垂直入射範囲: 1800m (1 Hz) 斜入射範囲 (1:5 斜距離): 600m (1 Hz) ブラインドゾーン:1メートル 測定精度(m):±(0.2 + 0.0015 × D)[2]

#### 望遠カメラ

有効画素数 48MP

焦点距離 168mm (35mm 判換算)

#### レーザー距離計

測定範囲: 1800m (1 Hz) 斜入射範囲 (1:5 斜距離): 600m (1 Hz) ブラインドゾーン:1m 測定精度(m):±(0.2 + 0.0015 × D)[2]

6° FOV、100m<sup>[5]</sup> 照射距離

NIR補助ライト[4]

赤外線サーマルカメラ[3] 解像度 640 × 512

焦点距離 53 mm(35mm 判換算) 非冷却 Vox マイクロボロメータ UHR 赤外線画像モード対応



### 長時間飛行、堅牢な保護

DJI MATRICE 4TD

フル充電時、Matrice 4D/4TD は 15 m/s の速度で47分の印象的な飛行時間を提供 し、運用時間が37%も向上します[6]。半径 10 km で運用した場合は、ドローンは 18 分 の作業を可能にします [7]。 両モデルは、IP55 の防塵・防水性能で過酷な条件に耐えるよう 設計されています。



### 安全運用のための障害物検知

Matrice 4D/4TD 用の障害物検知モジュー ル<sup>[8]</sup> は、回転する LiDAR とミリ波レーダー 技術を組み合わせ、複雑な電力線の交差で最 大 15m/s の速度で 12mm のワイヤーレベ ルの障害物回避を正確に行い、低照度条件で の位置決めを強化します[1]。電力配電ネット ワークの様々な環境や変電所の複雑なレイア ウトでの運用安全性を確保します[9]。



## 山岳地形におけるシームレスな 空中中継

Matrice 4D/4TD 用の障害物検知モジュー ル<sup>[8]</sup> は、回転する LiDAR とミリ波レーダー 技術を組み合わせ、複雑な電力線の交差で最 大 15m/s の速度で 12mm のワイヤーレベ ルの障害物回避を正確に行い、低照度条件で の位置決めを強化します[1]。電力配電ネット ワークの様々な環境や変電所の複雑なレイア ウトでの運用安全性を確保します[9]。

# オープンエコシステムで、広がる可能性

## インテリジェントアルゴリズムデベロッパー

必要なモデルトレーニングツールを提供し、サードパーティデベロッパー の認証プロセスを支援して、新しいインテリジェントアプリケーションの 拡大を助けます。

# クラウドAPI

DJI Pilot 2 に組み込まれたクラウド API (MQTT ベースのプロトコル) を活用して、Matrice 4D シリーズをサードパーティのクラウドプラット フォームに直接接続することができます。アプリを開発することなく、ド ローンのハードウェア、動画配信、静止画データにアクセスすることが可 能となります。

## クラウド間の協調操作

DJI FlightHub 2の FlightHub Sync 機能を介して、ユーザーはサー ドパーティのクラウドプラットフォームに簡単にリンクでき、データの柔 軟な管理が可能になります。

## サードパーティー製ペイロード

機体に搭載された E-Port 経由でパラシュートなどのサードパーティー 製ペイロード<sup>[8]</sup> に接続して、機能をさらに追加できます。また、DII FlightHub 2で追加したペイロードを遠隔操作することもできま す <sup>[10]</sup>。

がることがあります。 4. Matrice 4TD でのみ利用可能です。NIR 補助ライトは、望遠カメラの照明ニーズに適しています。 5. ドローンが地上 100 メートルト空をホバリングし、望遠カメラが効果的に画像を撮影している 状態で測定。 6. DJI Dock 2 の Matrice 3D/3TD と比較。 7. 周囲温度約 25° C、安全なパッテリー残量 15%、無風環境、往復速度約 15 m/s で測定。この値は参考値です。実際の作業で測定されるデータは異なる場 鳥など]; [2] 雨、雪、霧、またはほごりなどの特殊な天候条件; [3] 国の政策制限により、特定の国や地域でレーダーが認証されず、起動できない場合。詳細は、お近くの代理店までお問い合わせください; [4] 障害物検知モジュー