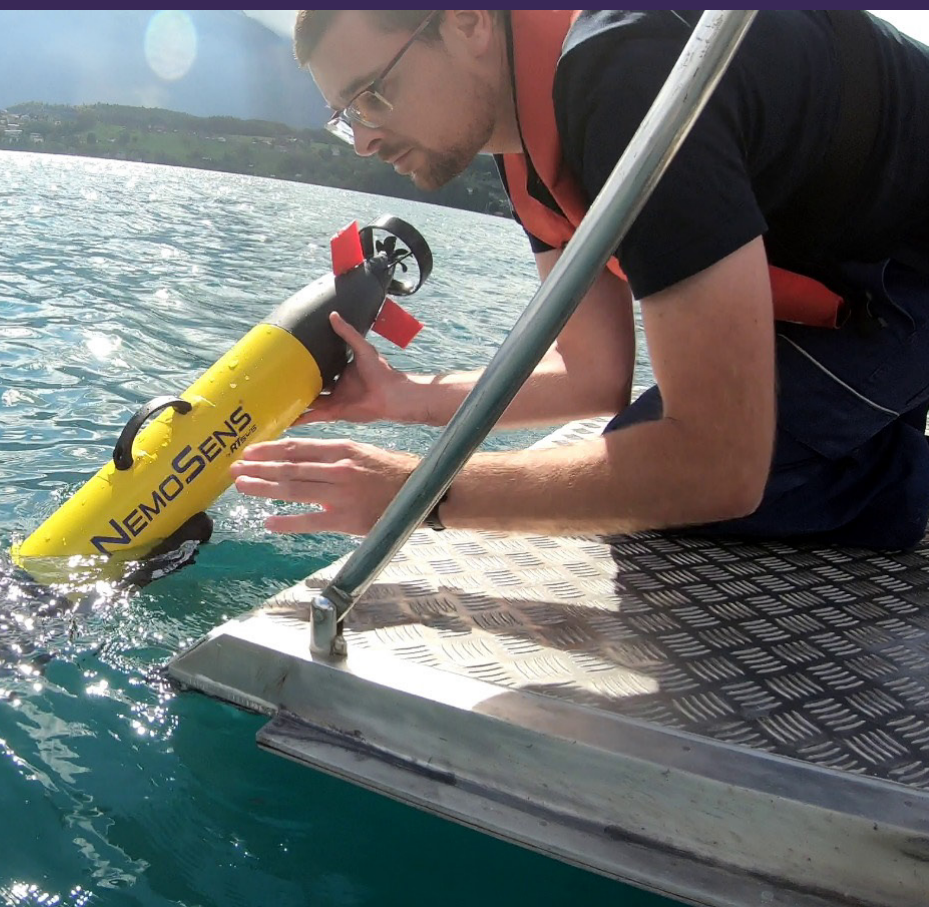


# 多目的マイクロ AUV

- ◆ 手頃な価格のマイクロAUV
- ◆ ワンマンオペレーション
- ◆ 容易な投入・回収・メンテナンス
- ◆ 様々なセンサーオプション
- ◆ 群知能技術（スワムテクノロジー）
- ◆ LBL測位オプション
- ◆ 航行速度：最大6ノット
- ◆ 連続稼働時間：最大10時間以上
- ◆ 水中音響モデム通信による情報共有機能



## 》群知能技術（スワムテクノロジー）

GPS、IMU、水中音響通信モデム、群知能技術（スワムテクノロジー）を備えており、最大7基のNemoSensを同時に配備・運用することによりミッション範囲を効率的に拡大できます。

## 》ミッションプログラミング

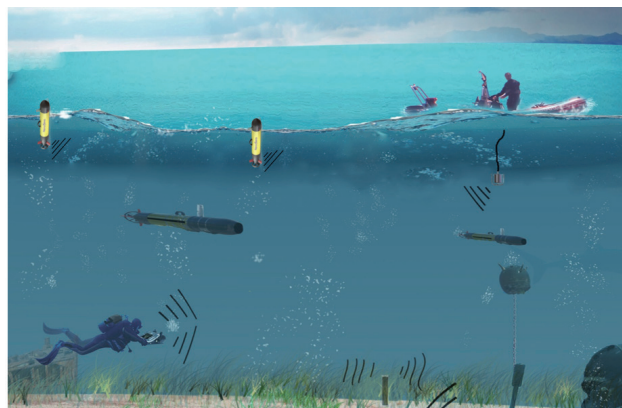
ミッションプログラミングは、全範囲と互換性のある独自のRTSysHMIを介して行われます。このHMIは、防水PCまたはタブレット（オプション）にインストールでき、必要に応じてナビゲーション要素を更新および取得することもできます。



## 》移動式リレービーコン

NemoSensは、再配置可能な移動式リレービーコンとしても活用できます。リレーの位置を入力したミッションをプログラムすることで、自動的に現場に航行し、音響通信により位置情報（GPS精度で送信される情報）を中継することができます。

NemoSensは、RTSYS製品のダイバーナビゲーションシステム（SonaDive）やLBL測位用ビーコンなどと水中音響モデム通信を用いてポジション情報等を共有することができますので、通信範囲を拡張したり、障害物を迂回して通信を確立させることができます。



NemoSensは、科学、産業、防衛用途向けに設計されたコンパクトな自動航行型無人潜水機(AUV)です。ワンマンオペレーションが可能な小型・軽量な設計でありながら、サイドスキャンソナーや測深器、CTDセンサー、HDカメラなど様々なオプション機器を搭載する拡張性を有しており、海底解析、環境モニタリング、残骸の位置特定など様々な目標を達成することができます。

IATA認定を受けている600Whのリチウムイオンバッテリーパックを搭載し、4ノットの場合8時間<sup>※1</sup>連続航行できます。

※1 航行時間は搭載センサーにより短くなる場合があります。

## 基本仕様<sup>※1</sup>

- 最大対応水深：300m
- 連続稼働時間：10時間以上
- 最高航行速度：6ノット
- バッテリー容量：600Wh（充電器付属）
- 全長<sup>※2</sup>：90cm
- 筐体径：Φ12cm
- 重量<sup>※2</sup>：8.5kg

※1 ベイロードに依存  
 ※2 オプションベイロードなしの本体

## 標準ベイロード

- ・水中音響モデム
- ・INS (MEMS)
- ・DVL
- ・圧力センサー
- ・GNSS
- ・WiFi
- ・技適対応UHF

## オプションベイロード

- ・サイドスキャンソナー
- ・ビデオカメラ+ライト（耐圧250m）
- ・CTDセンサー
- ・多項目水質計
- ・磁気センサー  
など

## ソフトウェア「Cousto」

専用のライセンスソフトウェアにより、次のことが可能になります。

- ・システム確認、設定
- ・キャリブレーション
- ・ミッション作成、アップロード
- ・リアルタイム監視
- ・データダウンロード



## UHF受信機「GEOSYS MKII」

UHFの電波を受信することで、潜航式サイドスキャンソナーが浮上した事をサウンドで知らせ、ディスプレイに位置情報（緯度経度、距離、方角）が表示されます。観測開始や終了などのコマンドを送信することも可能です。



450kHz サイドスキャンソナー搭載例



CTD センサー搭載例



磁気センサー搭載例



高度計搭載例

## オプション補助機器

- ・リポジショニング用 LBL ブイ RSB-MKII

LBL（ロングベースライン）音響測位によるリポジショニングを行う事により、水中のNemosensの位置精度を向上させることができます。LBLブイはGPSと音響システムを搭載しており、設定されたネットワーク内での通信が可能です。係留、ドリフトのどちらでも使用する事ができます。

- 寸法：φ 12.2cm × L 301cm
- 重量：6.6 kg
- GPS 精度：2.5 m CEP
- 連続使用時間：27 時間以上
- 音響通信レンジ：2 km 以上
- UHF 通信レンジ：10 km 以上



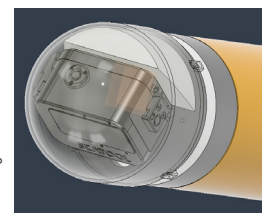
- ・SCU（船上通信ユニット）

GPSとトランスデューサを備えた小型通信ユニットで、SPUやPCと接続することにより、サブシステムステータスのリアルタイム監視などの水中音響通信をサポートします。



- ・機首搭載カメラシステム「デメニギス」

標準ヘッドパーツを換装することで装備可能な水中カメラシステムです。水中重量が標準ヘッドパーツと同重量になるように設計されている為、着脱によるバラスト調整が必要ありません。



RTsys社日本総代理店

**HSD** 株式会社ハイドロシステム開発  
[www.hydro-sys.com](http://www.hydro-sys.com)

大阪本社  
 〒552-0007  
 大阪府大阪市港区弁天6-3-4  
 TEL：06-6576-8106  
 FAX：06-6576-8108

東京支店  
 〒132-0025  
 東京都江戸川区松江6-7-22  
 TEL：03-3652-8156  
 FAX：03-3652-8106  
 Email：info@hydro-sys.com

**RTSYS**  
 Underwater Acoustics & Drones

※仕様は予告なく変更されることがあります。